Narrow beam 理論を用いた散乱媒質中の物体の画像生成

Rendering Objects in Random Scatering Media with the Narrow Beam Theory

新谷 幹夫 ¹⁾⁴⁾	土橋 宜典 ²⁾⁴⁾	白石 路雄1)	西田 友是 ³⁾⁴⁾
Mikio SHINYA,	Yoshinori DOBASHI,	Michio SHIRAISH	II, Tomoyuki NISHITA
	1) 東邦大学	Toho University	
	2) 北海道大学	海道大学 Hokkaido University 道大学 Shudo University	
	3) 修道大学		
	4) UEI リサーチ	UEI Research	

1 はじめに

金属や結晶などを除くほとんどの物体は散乱性の反射特 性を持ち、多重散乱の表現は写実的画像生成の重要な課題 である。散乱現象における見かけ上の特徴としては、①物 体光の減衰(かすみ)、②照明光の散乱(にごり)、③物体 光の散乱(にじみ)、などがあげられる。例えば、透明度の 低い池を考えると、水は白く濁って見え(②)、池の石や魚 は深さに応じてコントラストが低下し(①)、境界や模様 がボケて見える(③)。このうち、物体からの反射光の減衰 は定式化も容易で、古くから depth-cue の一種としても用 いられている。照明光の散乱は、いわゆる表面下散乱であ り、様々な手法が開発されている。ところが、物体光の散 乱にフォーカスした研究例をあまりみない。path-tracing [1] などの確率的手法を用いれば表現が可能であるが、効 率的かつ有効な手法が必要とされている。

散乱光の画像生成は、光輸送方程式を解くことに帰着さ れ、その解法により手法を分類することができる。統計的 アプローチでは、光線を確率的にサンプルし、モンテカル 口積分により解を求める。path-tracing などが代表例であ る。充分なサンプルを取れば収束するので、物体光の散乱 も産出されるが、一般に処理時間を要する。拡散近似アプ ローチは、散乱光の方向性が弱いことを前提に導かれる拡散 方程式を解くことで散乱場を求める。dipole/multi-pole法 [3,4] やその拡張手法 [5,6] は、対象媒質を層状であると仮 定し、拡散方程式の解析解を基に BSSRDF(Bi-directional Sub-Surface Reflectance Distribution Function) を求め、 照明光の表面下散乱を表現する。物体反射光を2次光源と して扱えば、その散乱も扱えるが、視線による物体像の変 化が表現できず、見通しは悪い。また、層状仮定に反する場 合には合理性が低く、精度も期待できない。ray-marching アプローチでは、視線上の経路積分で視線方向の散乱光を 求める。1次散乱を求める場合の定石であるが、多重散乱 も局所的多重反射 [7] や plane-parallel 近似 [8] などと組み 合わせることで計算可能である。しかしこのアプローチに おいても、視線は直線であるので、物体光の散乱を扱うこ とができない。

散乱媒質中で光は粒子により散乱し拡がっていく。これ は、視線が散乱により拡がるとも解釈することができる(図 2)。物体反射光の散乱を扱うためには、視線の散乱による 拡がりを評価し、これに基づき「にじみ」効果を表現する のが合理的である。このためには、散乱媒質内での光束の 拡がりを陽に求める必要がある。光束の拡がりは基本的な 量であるにもかかわらず、これまで CG 分野では光束の拡 がりを効率的かつ明示的に求める手法はなかった。

そこで本研究では、Narrow beam 理論 [2] を画像生成に 導入し、物体反射光の散乱を直接的かつ効率的に計算する 手法を提案する。Narrow beam 理論は、光強度は1方向に 集中していることを前提とした散乱近似理論である。視線 の散乱を扱う場合、もとの視線方向に集中しているので、 適しているといえる。理論を基に、光線入射に対する拡散 式を導出した。ついで、画像生成への応用に適するように、 散乱分布をパラメータ表現する定式化を考案した。これに より、closed-form の単純な計算で、奥行値、散乱パラメー タから拡がり関数を算出できる。フォトントレーシング結 果と提案手法との比較実験を行ったところ、よい一致を見 た。この定式化を用いて、物体散乱光の計算を画像空間上 で行うアルゴリズムを提案し、GPU 実装し、予備的な画 像生成実験を行った。本研究の貢献は以下のようである。

- 物体光の散乱を効率的に計算する手法を提案した
- Narrow beam 理論により光束の散乱媒質中の拡がり が求められることを示した
- Narrow beam 理論を基に、画像生成で利用しやすい 解析的近似関数を提案した

2 物体光の散乱

図1に示すように、散乱媒質中の物体の像はぼやけて見 える。この計算のためには、①物体表面での反射を光輸送 過程に組み込み、統計的手法を適用、②物体反射光を2次 光源として扱い、multipole法[4]など拡散近似手法を適 用、③視線の散乱による物体表面近傍での拡がりを求め、



図 1: 物体光の散乱. 栗がボケて見える.



図 2: 視線の散乱と multi-pole モデル

物体反射光をサンプル、などのアプローチが考えられる。 アプローチ①は自然に物体光散乱を表現するが、処理量が 大きいのでより効率的な手法が期待される。アプローチ② は、拡散近似の性格上、方向性の表現能力が乏しく、空間 構造が重要な物体像の生成には不向きである。図2に示 すように、散乱媒質中の物体点Aを2次光源と考えると、 multi-pole法では物体法線方向に仮想光源が置かれること になり、媒体表面の点BがA点の像の中心となる。本来、 A点方向の視線上の点CにA点の像の中心が期待される が、物体の像が媒質表面に投影されて貼りつき、媒質と物 体との視差が反映されないことになる。肌のように視差が 無視できる場合以外は大きな問題である。この点は、改良 手法[5,6]でも同様である。

本研究では、アプローチ③の立場をとる。このために は、散乱による視線の拡がりを効率的に評価する必要があ るが、Narrow beam 理論を適用することで実現できるこ とを示す。

3 Narrow beam 理論

本研究で導入する Narrow beam 理論の概略を示す。なお、使用する主なシンボルを表1に示す。支配方程式である光輸送方程式を

$$(\nabla \cdot \hat{s})I(\hat{r},\hat{s}) = -\rho_n \sigma_t I(\hat{r},\hat{s}) +$$



図 3: 座標系と実験配置

表 1: Symbols.

$\hat{r}, \boldsymbol{r}, z$	位置 $\hat{r} = r + z\hat{z}$	\hat{s}, \boldsymbol{s}	方向 $\hat{s} = \boldsymbol{s} + \hat{z}$
σ_t	散乱係数	σ_s	散乱係数
σ_a	吸収係数	ρ_n	粒子密度
	$\sigma_s = \sigma_t - \sigma_s$		
κ	r に対する	q	sに対する
	フーリエ変数		フーリエ変数
$p(\boldsymbol{s})$	位相関数	$P(\boldsymbol{\kappa})$	<i>p</i> のフーリエ変換
$I_0(oldsymbol{r},oldsymbol{s})$	入射光分布	$F_0(\boldsymbol{\kappa}, \boldsymbol{q})$	I_0 のフーリエ変換

$$\rho_n(\sigma_s/4\pi) \int_{4\pi} p(\hat{s}, \hat{s}') I(\hat{r}, \hat{s}') d\hat{s}' (1)$$

と表す。ここで、 \hat{s} は方向、 \hat{r} は位置を表す 3 次元ベクト ル、 ρ_n は密度、 σ_t, σ_s は減衰係数および散乱係数、p は位 相関数で、積分範囲は単位円上である。I を直接光成分 I_{ri} と間接光成分 I_d に分解し、

$$I = I_{ri} + I_d$$

とする。以下の2点

- ・ 光強度は z 軸方向に集中していると仮定する。負方 向の伝搬は無視する。(ŝ・ź = cos θ ≃ 1)
- ・ 位相関数の変化が散乱強度の高い範囲では小さく、2 次近似できる。(式1の位相関数との積分で I_d を2 次近似できる)

を仮定し、

$$\hat{r} = r + z\hat{z}, \ \hat{s} \simeq s + \hat{z}$$

とする。ただし、 ²は ² 軸方向の単位ベクトルである。これにより、方向に関する球面積分を平面積分に置き換える。 また、散乱は等方的であるとし、

$$p(s,s') = p(|s-s'|)$$
(2)

とする。これにより、積分偏微分方程式が2階線形偏微分 方程式に簡略化され、フーリエ変換などを用いて、計算を 進めると、

$$I_{ri}(z, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) = (1/16\pi^4) \int_{-\infty}^{\infty} d\kappa \int_{-\infty}^{\infty} \exp(-i\boldsymbol{\kappa} \cdot \boldsymbol{r}) \\ \exp(-i\boldsymbol{s} \cdot \boldsymbol{q}) F_0(\boldsymbol{\kappa}, \boldsymbol{q} + \boldsymbol{\kappa} z) \exp(-\sigma_t \zeta(z)) dq$$

$$I_d(z, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) = (1/2\pi)^4 \exp(-\rho_n \sigma_a) z \int F_d(z, \boldsymbol{\kappa}, \boldsymbol{q} + \boldsymbol{\kappa} z) \\ \exp(-i\boldsymbol{s} \cdot \boldsymbol{q}) dq \int \exp(-i\boldsymbol{\kappa} \cdot \boldsymbol{r}) d\kappa$$
(3)

$$F_d(z, \boldsymbol{\kappa}, \boldsymbol{q}) = (\sigma_t / 4\pi) F_0(\boldsymbol{\kappa}, \boldsymbol{q}) \int_0^z \rho_n(z') P(\boldsymbol{q} - z' \boldsymbol{\kappa}) \\ \exp(-\sigma_s \zeta(z')) \exp(-q^2 \hat{A}(z, z')) dz'$$
(4)

$$\zeta(z) = \int_0^z \rho_n(z')\sigma_t dz'$$
(5)

$$\hat{A}(z,z') = \int_{z'}^{z} A(z'') dz''$$
(6)

$$A(z) = \rho_n(z)(\sigma_s/4) < \theta^2 >$$
(7)

$$<\theta^2> = \int_{4\pi} \theta^2 p(s) ds / \int_{4\pi} p(s) ds$$
 (8)

と位置 (r, z)、方向 s の散乱光強度が求まる。ただし、i は 虚数単位、 F_0 は入射光 $I_0(r, s)$ のフーリエ変換

$$F_0(\boldsymbol{\kappa}, \boldsymbol{q}) = \int \exp(i\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{s}) ds \int I_0(\boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) \exp(i\boldsymbol{\kappa} \cdot \boldsymbol{r}) dr$$

Pは位相関数 pのフーリエ変換である。また、 κ,q はr,sに対応するフーリエ変数であり、これらに関する積分は平面全体での面積分である。導出の詳細は文献 [2] を参照されたい¹。

4 視線拡がり関数

式3はフーリエ変換と視線方向の線積分により直接計算 できるが、画像生成応用を考えるとより簡便な定式化が望 まれる。本節では、まず、入力を光線(デルタ関数)、位 相関数をガウス関数とすることで、フーリエ変換を解析的 に行い、視線上の積分により直接計算することが可能であ ることを示す。

各画素毎に拡がり領域内のサンプル点に関して視線積分 を行うのはできれば避けたい。そこで、散乱光の2次モー メントと0次モーメント(総量)を計算し、これらのパラ メータから先験的関数を規定することを考える。濃度 ρ_n が一定値である場合には、モーメントは奥行値から解析的 に計算できることを示す。先験的関数としては、1次散乱 による散乱分布を参考に正規積分関数 (erf)を用いた関数 形を提案する。

4.1 光線入力

位相関数 p(s) がガウス関数、

$$p(s) = (1/B) \exp(-s^2/4B)$$
 (9)
¹文献の式 (13-39) にタイ ポがあると思われるので注意を要する。

$$P(\boldsymbol{q}) = 4\pi \exp(-B\boldsymbol{q}^2) \tag{10}$$

とする。ここで、z軸方向の光線の入射は $I_0(m{r},m{s})=\delta(m{r})\delta(m{s})$

とデルタ関数により表せる。すると、

$$F_0(\boldsymbol{\kappa}, q) = 1 \tag{11}$$

となる。これを式3に代入し、整理すると線積分

$$\begin{split} I_{d}(z,r,s) &= K_{G}(z) \exp\{-s^{2}/(4\Sigma_{G}^{2}(z))\} \\ &\int_{0}^{z} (\pi/\Sigma_{G}^{2}) \exp(-\rho_{n}\sigma_{s}z')dz'(\pi/C^{2}(z')) \\ &\exp\{-(r-zs+Bz's/\Sigma_{G}^{2})^{2}/(4C^{2}(z'))\} \\ &= K_{G}(z) \exp\{-s^{2}/(4\Sigma_{G}^{2})\} \cdot \pi^{2} \\ &\int_{0}^{z} dz' \exp(-\rho_{n}\sigma_{s}z')/(\Sigma_{G}^{2}(z') \cdot C^{2}(z')) \cdot \\ &\exp\{-(r+(-z+Bz'/\Sigma_{G}^{2}(z')s)^{2}/(4C^{2}(z'))\} \\ \end{split}$$

$$(12)$$

を得る。ここで、

$$\Sigma_G^2(z') = B + A(z - z')$$
 (13)

$$C^{2}(z') = Bz'^{2}[1 - B/\Sigma_{G}^{2}]$$
(14)

$$a = \rho_n \sigma_s \tag{15}$$

$$K_G(z) = (1/2\pi)^4 \sigma_s \exp(-\rho_n \sigma_a z)$$
(16)

また、直接光成分は、

$$I_{ri}(z, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) = \delta(\boldsymbol{r} - z\boldsymbol{s})\delta(\boldsymbol{s})\exp(-\rho_n\sigma_t z) \qquad (17)$$

となる。導出過程を補足資料1に示す。

4.2 モーメント

 I_d の0次モーメント ϕ 、2次モーメントR

$$\phi(z) = \int \int I_d(z, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) ds dr \qquad (18)$$

$$R(z) = \iint \rho^2 I_d(z, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) ds dr$$
(19)

を求める。なお、*I_d* は対称関数であるので1次モーメント は0である。式12を式19に入れ、整理すると、

$$\phi(z) = \exp(-\rho_n \sigma_a z)(1 - \exp(-\rho_n \sigma_s z))$$
(20)

$$R(z) = 4 \exp(-\rho_n \sigma_a z) \cdot$$
(21)
$$[\exp(-\rho_n \sigma_s z) \{Az^2/a - 2B/a^2\} + \{2B/a^2 - 2Bz/a + (-A/a + B)z^2 + Az^3\}]$$

を得る。導出過程を補足資料2に示す。

4.3 拡がり関数

計算されたモーメントを基に、先験的拡がり関数を決める。尚、導出過程は補足資料 3,4 に示す。

前節と同一条件で1次散乱光 I1 のみを計算すると、

$$I_{1}(z, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) = (\sigma_{t}/4\pi) \int_{0}^{z} \exp(-\sigma_{t}\rho_{n}y) dy$$
$$\int_{4\pi} I_{0}(z - y, \boldsymbol{r} + y\boldsymbol{s}, \boldsymbol{s}') p(\boldsymbol{s}, \boldsymbol{s}') ds' \qquad (22)$$
$$= (\sigma_{t}/4\pi) \exp(-\sigma_{t}\rho_{n}z) \int_{0}^{z} \delta(\boldsymbol{r} + y\boldsymbol{s}) p(\boldsymbol{s}) dy$$

$$\Psi_1(z, \boldsymbol{r}) = \int I_1(z, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{s}) ds \tag{23}$$

を計算すると、正規積分関数

$$G(x) = 1/\sqrt{2\pi} \int_{x}^{\infty} \exp(u^2/2) du$$
 (24)

を用い、

$$\Psi_1(z, \boldsymbol{r}) = (\sigma_s) \exp(-\sigma_t \rho_n z) \cdot (1/B)$$

(1/|\boldsymbol{r}|)(1/\sqrt{\pi})G(|\boldsymbol{r}|/(z\sqrt{2B})) (25)

と表される。これを参考に、先験的な拡がり関数として、

$$\Psi(\mathbf{r}) = \alpha(1/|\mathbf{r}|)G(|\mathbf{r}|/\beta)$$
(26)

を採用する。

パラメータ α,β はモーメント ϕ,R から

$$\alpha = 2\phi/\beta^2 \tag{27}$$

$$\beta^2 = 3(R/\phi) \tag{28}$$

と求めることができる。

5 比較実験

先験的拡がり関数の近似精度を確認するため、photontracing 法との比較実験を行った。図3に示すように、散 乱媒質は z の正領域にあり、原点から z 軸方向に光線を入 射した。フォトンを確率的に散乱させ、通過した光線をカ ウントすることにより分布を求めた。一方、式 21,26 から 拡がり関数も求めて比較した。

 $\sigma_t = 1, \sigma_s = 0.95$ に固定し、位相関数はガウス関数として、その拡がり角 $d\theta^2 = 4B$ を変化させた。得られた分布と計算された拡がり関数の比較を図4に疑似カラー表示で示す。ただし、拡がり関数 $\Psi(r)$ (式26)はr = 0で特異性があるので、その周回積分値 $2\pi r \Psi(r)$ を示している。深さ zに従い、光線が拡がっていく様子が見られる。また、位相関数の拡がり角を大きくとると、散乱光の拡がりも大き







図 5: 誤差と位相関数の拡がり角 dθ

くなることが示されている。photon-tracing 法の結果(左側)と提案手法の結果(右側)を比較すると、概ねよい一致をみている。

図 5 は位相関数の拡がり角に対する root-mean-square (rms) 誤差を示している。誤差は0.2以下、概ね0.1前後で あり、比較的よい近似が得られている。多重散乱の効果を 見るため、直接光、1次散乱光成分を式17および25を用 いて計算し、rms 誤差を求めた。この結果も図5 に示す。 図のように提案手法では、多重散乱を考慮することにより、 誤差が大きく減少していることが分かる。

なお、拡がり関数の関数系としてガウス関数

$$\Psi_{rq}(\boldsymbol{r}) = \alpha' \exp(-|\boldsymbol{r}|^2 / \beta')$$

なども試したが、提案関数が最良の結果を示した。参照の





図 6: 誤差とアルベド

ため、図5にガウス関数に対するrms 誤差を示す。

アルベド (σ_s/σ_t) の影響を見るため、低アルベド媒質 $\sigma_s = 0.7, \sigma_t = 1$ と高アルベド媒質 $\sigma_s = 0.99$ に対し、同 様の比較を行った。位相関数の拡がり角を 30 度に固定し、 z = 1, 2, 3 における計算結果を図 6 にプロットする。図に示 すように、どちらのアルベドに対しても、photon-tracing 法の結果とよく一致していることが分かる。

6 画像生成



図 7: 視線の拡がりとフィルタリング

視線の拡がり関数を用いた画像空間のアルゴリズムを構築し、GPU実装した。図7に示すように、視線 s1 は物体に交差し、s2 が交差しない場合を考える。s1 と物体の交

点を A とし、A を含む s_1 に垂直な面を M とし、M と s_2 との交点を B とする。それぞれの視線が近傍画素に対応す るとすれば、A,B における視線拡がり関数はほぼ等しいと 仮定できる。拡がり関数を $\Psi(r)$ 、A における反射輝度を I'(A)とすれば、 s_2 の視線方向には、A の反射光が散乱に より $\Psi(|AB|)I'(A)$ だけ加算されることになる。したがっ て、 s_2 で観測される物体光の散乱強度 I(B) は、物体と交 差する視線の物体点 A に関する和

$$I(B) = \sum_{A} \Psi(|AB|)I'(A)$$
⁽²⁹⁾

により与えられる。フィルタカーネル Ψ は、媒質表面から の距離、散乱パラメータより式 20, 21, 26, 27, 28 を用い て算出される。

そこで、媒質表面の奥行画像、物体の奥行画像、物体の 反射画像を入力として与えれば、式 29 による線形フィル タリングにより物体光の散乱光強度が算出される。これと 既存手法による照明光の散乱強度、すなわち表面化散乱強 度とを合成し、画像を生成できる。前述のように、拡がり 関数の計算は、式 21,26 を評価することのみで求まるので、 処理コストは式 29 のフィルタリングのみであり、対話的 速度で実行可能である。

図8に生成画像例を示す。照明光の散乱はPlane-parallel 近似[8]を用いて計算している。左側に入力として用いた 物体反射光と媒質の散乱光を示し、右側に提案手法による 生成画像を示す。物体光のにじみが表現されていることが 分かる。処理時間は、Windows PC (Intel Core i7-3770K @3.50GHz, GeForce GTX 690) 上で 170ms であった。



図 8: 画像生成例

7 まとめ

本研究では、散乱媒質中の物体光の散乱に着目し、これ を画像空間で効率的に計算する手法を提案した。このため、 視線の拡がりを評価する理論として、Narrow beam 理論を 導入し、拡がりの算出方法を定式化した。また、画像生成 に適用するため、先験的な拡がり関数を導入し、視線の散 乱分布を closed-form で記述することに成功した。photontracing 法との比較実験により、提案した拡がり関数が良 好な精度を持つことを示した。

実装の完成度を高めて複雑な情景に適用するとともに、 以下の拡張を行っていく。

- ・ 媒質表面での屈折:入力画像の生成に光線追跡法を 適用することで表現可能
- 不均質媒体への適応:視線毎の線積分で不均質媒体へ
 も適応可能であり、ray-marching により実装可能
- 微細凹凸のある媒質境界面への適用:表面からの入 力光分布を加味することで実現可能

また、フィルタ処理が処理時間の大半を占めるので、多重 解像度画像の利用や separable filter による近似など、効率 的な実装も検討したい。

本稿では物体光の散乱を対象課題としたが、光束の散乱 による拡がりは様々な局面で利用可能である。照明光に適 用すれば、ヘッドライトや木漏れ日などの light shaft の多 重散乱効果などの効率的表現が期待できる。また、散乱パ ラメータの測定への応用も検討したい。

参考文献

- J. T. Kajiya, The rendering equation, SIG-GRAPH'86, No. 4, pp. 143-150, 1986.
- [2] A. Ishimaru, Wave propergation and scattering in random media, volume 1, Academic Press, New York, 1978.
- [3] Jensen, H. W. and Marschner, S. R. and Levoy, M. and Hanrahan, P., A practical model for subsurface light transport, SIGGRAPH 2001,pp.511-518, 2001.
- [4] Donner, C. and Jensen, H. W., Light diffusion in multi-layered translucent materials, ACM Transactions on Graphics, vol. 24, No. 3, pp.1032-1039, 2005.
- [5] E. d'Eon, D. Luebke, E. Enderton, Efficient Rendering of Human Skin, Proceedings of the Eurographics Symposium on Rendering Techniques, Grenoble, France, 2007
- [6] E. d'Eon, G. Irving, A quantized-diffusion model for rendering translucent materials, ACM Transactions on Graphics, vol. 30, No. 4, 56, 2011.
- [7] A. Zinke, C. Yuksel, A. Weber, and J. Keyser, Dual scattering approximation for fast multiple scattering in hair, ACM Transactions on Graphics vol. 26, No. 3, pp. 1-10 (2008).

[8] M. Shinya, M. Shiraishi, Y. Dobashi, K. Iwasaki, T. Nishita, A simplified plane-parallel scattering model and its application to hair rendering, Pacific Graphics 2010, pp.85-92, 2010.